

# DIKOMROBOT - Документация для разработчика

Данная документация предназначена для ёмкого объяснения разрабатываемого нашей командой продукта, особенностей и каждого компонента в отдельности. Пользуясь этой документацией, новый сотрудник сможет разобраться в составе системы и понять, какие компоненты с чем взаимодействуют и какие возможности предоставляют.

- [Core](#)
- [Backend - Accord](#)
- [Frontend](#)
- [Simulation](#)

Core

# Backend - Accord

# Frontend

# Simulation

Описание пакета симуляции, модели мира, мир, модели роботов и их рабочих инструментов.  
Симулятор Gazebo, визуализация Rviz2